

地面移动机器人视觉系统成像性能 检测方法

Test method for imaging performance of vision system of ground mobile robot

地方标准信息服务平台

2020 - 08 - 24 发布

2020 - 11 - 24 实施

目 次

前言	II
1 范围	1
2 规范性引用文件	1
3 术语和定义	1
4 测试要求	2
5 测试方法	3
6 测试结果	11
附录 A（资料性附录） 分辨率测试卡图案单元的代号、特征和用途	12
附录 B（规范性附录） 地面移动机器人视觉系统成像性能测试记录表	13
参考文献	14

地方标准信息服务平台

前 言

本标准按照GB/T 1.1—2009给出的规则起草。

请注意本文件的某些内容可能涉及专利。本文件的发布机构不承担识别这些专利的责任。

本标准由福建省特种设备检验研究院提出。

本标准由福建省市场监督管理局归口。

本标准起草单位：福建省特种设备检验研究院、厦门市翰均科检测科技有限公司、泉州装备制造研究所、福州大学、福州旭飞测控技术有限公司、福州国化智能技术有限公司。

本标准主要起草人：黄春榕、郑耿峰、林名强、叶锦华、戴厚德、吴翠兰、刘李、杨凌文、廖华忠、樊继春、孙良艳、林娟。

地方标准信息服务平台